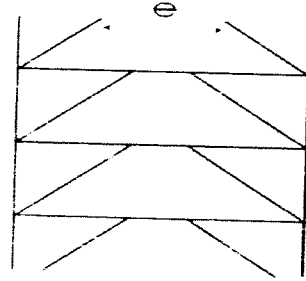


Gambar 1.2 Bracing kosentris



Gambar 1.3 Bracing eksentris

1.2 Batasan masalah

Agar tidak menyimpang dari tujuan, maka diberikan batasan-batasan berikut ini :

1. Struktur asimetris (*Gambar 1.5*)
2. Bracing dipilih tipe "K" dengan nilai $e \leq 1.6 M_s/V_s$
3. Beban yang dipakai adalah beban tetap dan beban lateral yang berupa beban respon spectrum gempa wilayah 3 Indonesia (tanah keras)
4. Profil struktur yang digunakan adalah tipe "I" dan bracing yang digunakan adalah double L
5. Pedoman perencanaan AISC-Plastis dan UBC 1997
6. Analisis struktur portal menggunakan program SAP2000
7. Portal dianggap baja murni dengan tegangan leleh 50 ksi, dan modulus elastis 29000 ksi
8. Balok dianggap sangat kaku dalam menerima beban lateral
9. Sistem pengaku terdapat pada setiap tingkat pada tengah portal

3.3 Simpangan Lateral

Suatu portal diasumsikan sebagai suatu kolom, akan mengalami lendutan bila menerima beban lateral. Besarnya lendutan itu tergantung dari beban vertikal dan besarnya beban lateral yang terjadi.

Dalam analisa struktur, pengaruh momen sekunder dikenal dengan istilah efek $P\Delta$, yang merupakan pembesaran pengaruh gaya aksial yang bekerja pada kolom-kolom akibat membesarnya eksentrisitas gaya aksial tersebut, karena adanya simpangan (δ) pada struktur.

Pada *gambar 3.4* memperlihatkan gaya-gaya yang timbul pada batang kolom portal akibat lendutan lateral (kearah samping) yang disebabkan oleh gaya horizontal Momen ($M\Delta$) dan gaya geser ($Q\Delta$) adalah bagian dari momen dan gaya geser yang diperlukan untuk mengimbangi momen $P\Delta$. Syarat keseimbangan untuk keadaan pada *Gambar 3.4.a* adalah :

$$P\Delta = Q\Delta \cdot h + 2 \cdot M\Delta$$

Pada portal akan terjadi simpangan akibat dari beban lateral tanpa memandang komponen-komponen batangnya. Namun cara mempertahankan keseimbangan terhadap momen $P\Delta$ adalah berlainan, tergantung pada kondisi pengekangan (*restraint*). Gedung dengan rangka batang vertikal yang bertitik tumpu sendi, pada pembebanan lateral gedung tersebut tidak memiliki kontinuitas ditumpuannya sehingga momen tidak terjadi, lihat *Gambar 3.4.b*, sedangkan batang diagonal dan horizontal harus memikul semua gaya geser $Q\Delta$.

Keseimbangan itu adalah : $Q\Delta = \frac{P\Delta}{h}$

Pada *Link* yang pendek akan tercapai $V_s = 0.55 \cdot F_y \cdot d \cdot t_w$ terlebih dahulu sebelum mencapai $M_s = F_y \cdot Z_x$ sehingga tercapai rusak geser terlebih dahulu sebelum tercapai rusak lentur (flexural).

Pada penelitian *Engalhard dan Popov (1989)* dapat disimpulkan dalam perencanaan EBF lebih baik dipakai *short link* karena kapasitas rotasi untuk *long link* akan lebih kecil dibandingkan pada *short link* sehingga dapat terjadi kegagalan (kerusakan) pada *long link* terjadi pada sayap atau sekitar sambungan sayap dan kolom kegagalan tersebut dapat berupa *flange buckling* atau *lateral-torsional buckling* pada sayap link. Sebenarnya kerusakan tersebut dapat diatasi dengan penambahan pengaku pada *link*, sehingga konsentrasi regangan lentur pada *link* dapat diatasi terhadap kerusakan "*flange fracture*" pada rotasi yang relative kecil, tetapi lebih lanjut perhitungan maximum kapasitas rotasi inelastik pada *long link* menjadi tidak akurat. sehingga penggunaan *short link* dalam perencanaan lebih banyak dipergunakan karena lebih mudah dikontrol, dengan pembatasan *link* maksimum yang dipakai

$$e \leq 1.6M_p/V_p$$

4.3 Link Detail (UBC 1997)

Pemberian pengaku pada *link* sangatlah diperlukan untuk meningkatkan kapasitas dari *link* tersebut dalam menyerap dan memencarkan energi yang diterimanya. Berdasarkan UBC 1997 disyaratkan detail pengaku pada *link* sebagai berikut :

	▼		▼		▼		▼		▼	
Dukungan kolom	▲		▲		▲		▲		▲	
Nilai K teori	0.50	0.70	1.0	1.0	2.0	2.0				
Rekomendasi Design Nilai K	0.65	0.80	1.20	1.0	2.10	2.0				

Gambar 4.4 Tabel untuk menentukan faktor nilai K

4.5.3 Kuat lentur batang plastis

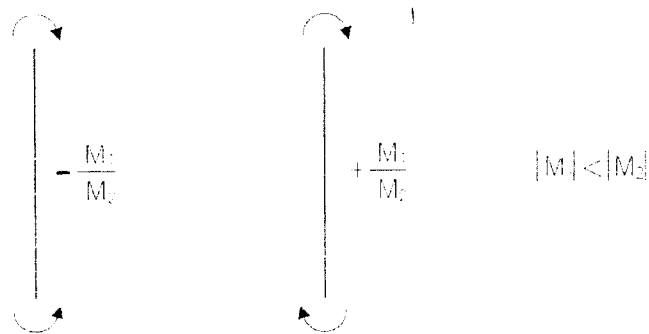
Besarnya momen plastis pada penampang yang telah luluh, dapat dilihat pada *gambar 4.5*

$$M_p = F_y \cdot Z$$

M_p = Momen plastis

F_y = Tegangan leleh baja

Z = Modulus plastis



Gambar 4.6 Coefficient C_m

c. Batang dianggap jepit serta ada gaya tegak lurus element

1). batang dengan pengekang ujung : $C_m = 0.85$

2). Batang tanpa pengekang ujung : $C_m = 1.0$

4.5.6 End moment ratio (q)

Dalam mendesain kolom berdasarkan momen-momen ujungnya dapat dipergunakan grafik *koefisien end moment* (lihat **Lampiran E**)

Dengan memperhatikan panjang batang equivalent (*Gambar 4.7*) :

$$(l/r)_{equivalent} = (l/r)_{aktual} \cdot \sqrt{F_y/36}$$

4.5.8 Faktor beban

Faktor beban = 1.7 → B.mati + B. hidup

Faktor beban = 1.3 → B.mati + B. hidup + B.sementara (angin atau gempa)

5.1.2 Pembebanan

Denah pembebanan dapat dilihat pada *gambar 1.5*

1. Atap

a. beban mati

- pelat (12 cm)	$= 0.12 \cdot 2.4$	: 0.288 T/m^2
- plafon	$= 0.011$	: 0.011 T/m^2
- finishing	$= 0.017$	: 0.017 T/m^2
		<hr/>
		$Q_1 : 0.316 \text{ T/m}^2$

b. beban hidup

- beban hidup atap	$= 0.1$	
		$Q_2 : 0.1 \text{ T/m}^2$

total beban atap	$Q_3 : 0.416 \text{ T/m}^2$
------------------	-----------------------------

2. Lantai

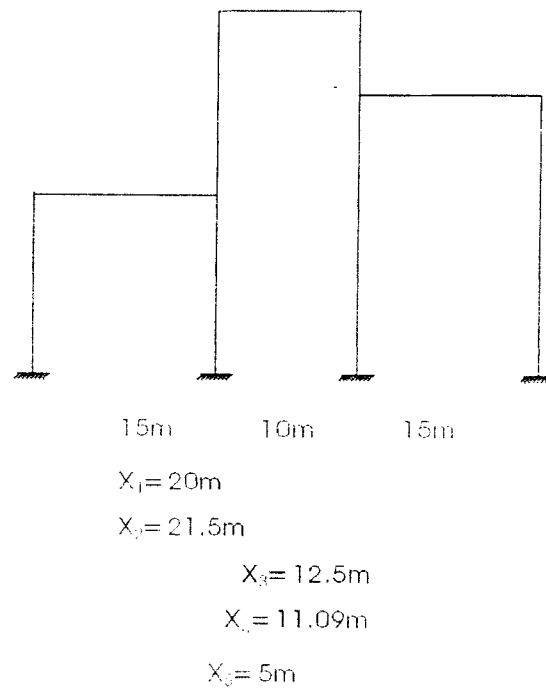
a. Beban mati

- pelat (12 cm)	$= 0.12 \cdot 2.4$	: 0.288 T/m^2
- spesi (2 cm)	$= 0.02 \cdot 2.1$	: 0.042 T/m^2
- berat ubin (2 cm)	$= 0.02 \cdot 2.4$	: 0.048 T/m^2
- berat pasir (1cm)	$= 0.01 \cdot 1.6$	: 0.016 T/m^2
- berat plafond	$= 0.011$	: 0.011 T/m^2
		<hr/>
		$Q_4 : 0.405 \text{ T/m}^2$

b. Beban Hidup	$= 0.25$	
----------------	----------	--

$$Q_5 : 0.25 \text{ T/m}^2$$

Beban total lantai	$Q_6 : 0.655 \text{ T/m}^2$
--------------------	-----------------------------



Gambar 5.1 Letak pusat *mass*

5.1.5 Pembebanan (gravitasi)

* Beban merata balok lantai bentang 15m

$$q_1 = 2 [Q_4 \cdot 1/2 b + R_h \cdot Q_5 \cdot 1/2 b + q_{w18x71}]$$

$$= 2 [0.405 \cdot 7.5 + 0.75 \cdot 0.25 \cdot 7.5 + 0.106] = 9.10 \text{ T/m'}$$

* Beban merata balok lantai bentang 10m

$$q_2 = 2 [Q_4 \cdot 1/2 b + R_h \cdot Q_5 \cdot 1/2 b + q_{w16x36}]$$

$$= 2 [0.405 \cdot 7.5 + 0.75 \cdot 0.25 \cdot 7.5 + 0.054] = 8.996 \text{ T/m'}$$

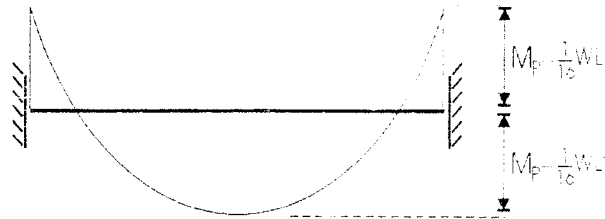
* Beban merata balok atap bentang 15m

$$q_3 = 2 [Q_1 \cdot 1/2 b + R_h \cdot Q_2 \cdot 1/2 b + q_{w18x50}]$$

$$= 2 [0.316 \cdot 7.5 + 0.75 \cdot 0.1 \cdot 7.5 + 0.074] = 6.013 \text{ T/m'}$$

2. Balok bagi atap

* Bentang 15 m



Gambar 5.3 Balok dukungan jepit-jepit dengan $M_p = 1/16 w l^2$

Dicoba Profil $W_{18 \times 50} \rightarrow Z_x = 101 \text{ in}^3$

$$W = (Q_3 2 \frac{1}{2} b') + Q_{W18 \times 50}$$

$$= (0.416 2 \frac{1}{2} 5) + 0.074 = 2.154 \text{ T/m'}$$

$$M_p = 1/16 (1.7 W) L^2$$

$$= 1/16 (1.7 2.154) 15^2 = 51.504 \text{ T/m' } = 4470.309 \text{ kips-in}$$

$$Z_x = \frac{M_p}{F_y} = \frac{4470.309}{50} = 99.406 \text{ in}^3 > Z_x = 101 \text{ in}^3 \dots\dots\dots \text{ok}$$

➔ Profil $W_{18 \times 50}$ dapat dipakai sebagai balok bagi pada atap bentang 15m

* Bentang 10 m

Dicoba Profil $W_{16 \times 36} \rightarrow Z_x = 64 \text{ in}^3$

$$W = (Q_3 2 \frac{1}{2} b') + Q_{W16 \times 36}$$

$$= (0.416 2 \frac{1}{2} 5) + 0.054 = 2.134 \text{ T/m'}$$

$$M_p = 1/16 (1.7 W) L^2$$

$$= 1/16 (1.7 2.134) 10^2 = 22.669 \text{ T/m' } = 1967.592 \text{ kips-in}$$

$$= 1.18 \cdot (1 - 0.626) \cdot 321.540 = 141.769 \text{ T-m}$$

➔ *Lampiran E*, dengan $q=+1$ didapat

$$\frac{M}{M_{pc}} = 1.0$$

$$M = 1.0 \cdot 141.769 = 141.759 \text{ T-m} > M_c = 139.576 \text{ T-m} \dots \dots \text{Ok}$$

➔ Profil $W_{24 \times 192}$ dapat dipakai sebagai asumsi kolom **I**

2. Kolom **II**

Trial profil $W_{24 \times 370}$ (tinjauan kolom dasar)

Gaya axial Yang diterima kolom

$$\begin{aligned} P_3 : \text{-B.Plaf} &= (Q_6 \cdot \frac{1}{2} L_1 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot b) + (Q_6 \cdot \frac{1}{2} L_2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot b) \\ &= (0.655 \cdot \frac{1}{2} \cdot 15 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 15) + (0.655 \cdot \frac{1}{2} \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 15) \\ &= 122.8125 \text{ T} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{- B.bagi} &= (q w_{18 \times 71} \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot L_1) + (q w_{16 \times 36} \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot L_2) \\ &= (0.106 \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 15) + (0.054 \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 10) = 2.130 \text{ T} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{- B.induk} &= (q w_{18 \times 192} \cdot \frac{1}{2} \cdot (2b + L_1) + (q w_{18 \times 130} \cdot \frac{1}{2} \cdot L_2) \\ &= (0.286 \cdot \frac{1}{2} \cdot (2 \cdot 15 + 15) + 0.193 \cdot \frac{1}{2} \cdot (10)) = \frac{7.40}{132.3425} + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P_4 : \text{-B.Plaf} &= (Q_3 \cdot \frac{1}{2} L_1 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot b) + (Q_6 \cdot \frac{1}{2} L_2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot b) \\ &= (0.416 \cdot \frac{1}{2} \cdot 15 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 15) + (0.655 \cdot \frac{1}{2} \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 15) \\ &= 122.455 \text{ T} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{- B.bagi} &= (q w_{18 \times 50} \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot L_1) + (q w_{16 \times 36} \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot L_2) \\ &= 0.074 \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 15 + 0.054 \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 10 = 1.650 \text{ T} \end{aligned}$$

Tabel 5.3 Strength factor link

balok tingkat ke-n	V_L	$\phi > \phi_{\min} = \frac{1}{0.9}$
	kips	
tingkat 1-5	143.102	1.521
tingkat 6-10	120.241	1.810
tingkat 11-15	89.559	2.431
tingkat 16-20	46.328	4.699

5. Memastikan panjang *link* agar terjadi *shear ductility*

$$M_s = z_x \cdot F_y = 110 \times 50 = 5500 \text{ kips}$$

$$V_s = 0.55 \cdot F_y \cdot d \cdot t_w = 0.55 \times 50 \times 20.83 \times 0.38$$

$$= 217.674 \text{ kips}$$

$$e \leq 1.6 \frac{M_s}{V_s} = 1.6 \frac{5500}{217.674} = 40.427 \text{ in} = 1.0268 \text{ m}$$

$$e_{awal} = 0.75 \text{ meter} \leq 1.6 \frac{M_s}{V_s}, \text{ dipakai } e = 0.75 \text{ m}$$

6. Kontrol kapasitas *link*

Untuk memastikan *link* mengalami kegagalan geser sebelum terjadi kerusakan akibat lentur, maka harus dipastikan kapasitas geser lebih rendah dibandingkan kapasitas lentur dan aksial yang terjadi.

$$P_{LU} = \phi \cdot P_L$$

$$M_{LU} = \frac{\phi \cdot V_L \cdot e}{2}$$

profil pilihan link: $A_f = b_f \cdot t_f$

$$= 6.53 \times 0.535 = 3.494 \text{ in}^2$$

$$Z_f = (d - t_f) b_f \cdot t_f$$

$$= (20.83 - 0.535) 6.53 \times 0.535 = 70.911 \text{ in}^3$$

13. Analisis kolom

P_{cu1} = aksial pada kolom

$P_{cu2} = 1.25 \phi V_L$; diambil yang terbesar sebagai P_{cu}

M_{cu1} = momen pada kolom

$M_{cu2} = \frac{1.25 \phi V_L \cdot e}{2}$; diambil yang terbesar sebagai M_{cu}

$$P_{cr} = 1.7 F_a A$$

$$P_e = 1.92 E_y A$$

$$E_y = \frac{\pi^2 E}{1.92 \left(\frac{kl}{r} \right)^2}$$

$$P_y = E_y A$$

$$M_m = \left[1.07 - \frac{\left(\frac{l}{r_y} \right) \sqrt{F_y}}{3160} \right] M_p \leq M_p = F_y Z_x$$

Cek aksial lentur :

$$\frac{P_{cu}}{P_{cr}} + \frac{C_m}{\left(1 - \frac{P_{cu}}{P_{cr}} \right) M_m} < 1.0$$

$$= \frac{1/12 \cdot 0.96 \cdot (20.35 - 2 \cdot 1.75)^3}{3870} \times 19127.036 = 1891.587 \text{ k-in}$$

Momen yang diterima sayap balok :

$$M_{sy} = M - M_{bd} = 19127.036 - 1891.587 = 17235.448 \text{ k-in}$$

axial akibat momen pada sayap balok :

$$T = \frac{M_{sy}}{d} = \frac{17235.448}{20.35} = 846.951 \text{ kips}$$

$$\text{a. } H_1 + T_1 = 134.877 + 846.951 = 981.8278 \text{ kips}$$

$$\text{b. } V = 0.55 \cdot F_y \cdot t_w \cdot d_k = 0.55 \times 50 \times 1.52 \times 27.99 = 1169.982 \text{ kips}$$

chek : bila $a. < b.$ → Tidak perlu pengaku vertikal untuk badan kolom

$a. > b.$ → perlu pengaku vertikal untuk badan kolom

→ Tidak perlu pengaku

Bila diperlukan pengaku maka langkah pendimensian pengaku adalah sebagai berikut :

* dimensi pengaku :

a. Pengaku horizontal Terhadap Tekan sayap balok pada badan kolom

$$A_{ph} = \frac{F_y \cdot A_f - F_y \cdot t_w \cdot (t_f + 5k)}{F_y}$$

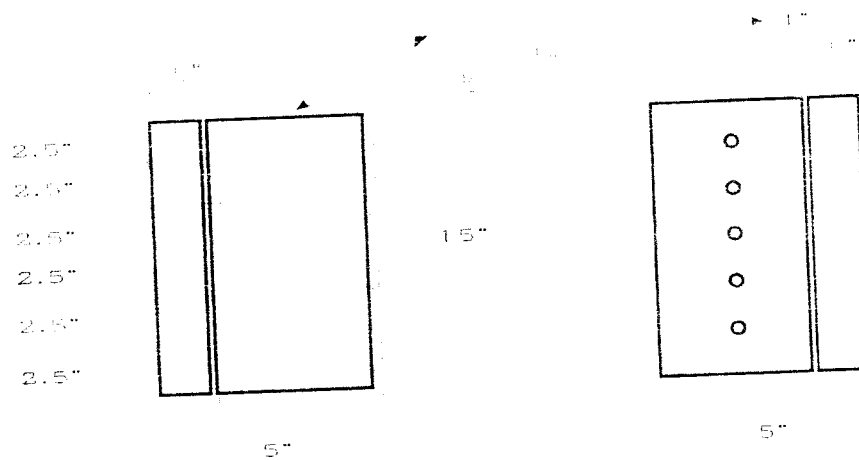
Sambungan lasnya :

$$C = \frac{F_y \cdot A_f - F_y \cdot t_w \cdot (t_f + 5k)}{2}$$

$$a_{las} = \frac{C}{1.7 \cdot 0.3 \cdot F_u \cdot 0.707 \cdot L_{las}}$$

$$T = \frac{M_{bd}}{L} = \frac{1891.587}{15} = 126.106 \text{ kips}$$

$$f_t = \frac{T}{n \cdot \phi_{baut}} = \frac{126.106}{5 \cdot 0.785} = 32.128 \text{ kips} < F_t = 41.202 \text{ kips} \dots \text{Ok}$$

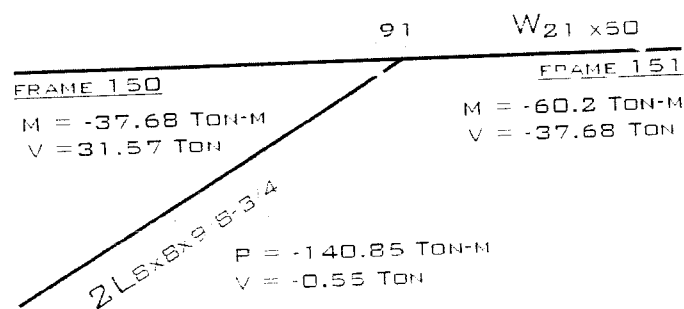


Gambar 5.19 Tampang sambungan dan pembautannya

5.3.3 Sambungan balok - brace

Distribusi gaya pada joint 91 dapat di lihat pada *gambar 5.20*

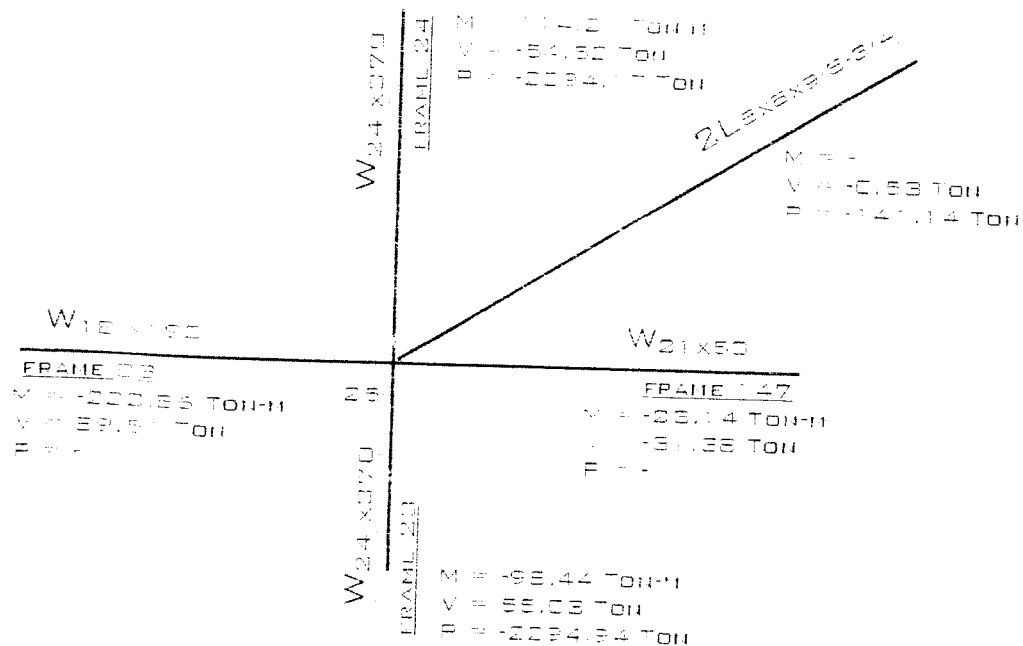
- dipakai tebal plat = $3/4$ '' $\rightarrow F_y = 50$ ksi



Gambar 5.20 Sambungan balok-brace dan gaya yang bekerja

5.3.4 Sambungan Pertemuan Balok-Kolom-Brace

Besarnya gaya pada pertemuan balok-kolom-bracing dapat di lihat pada gambar 5.23



Gambar 5.23 Pertemuan sambungan

1. Kapasitas kolom

* Check distribusi tarik sayap balok terhadap badan kolom

a. Balok $W_{18 \times 192}$

$$F_y A_{f_{b1}} = 50 \times (11.455 \times 1.75) = 1002.312 \quad \checkmark$$

Balok $W_{21 \times 50}$

$$F_y A_{f_{b2}} = 50 \times (6.53 \times 0.535) = 174.677$$

Pilih yang terbesar

dipakai $a_{las} = 1/2$ in

b. Sambungan baut connection - sayap kolom

- dicoba Baut A_{325} $\rightarrow \phi - 1''$ $A_{baut} = 0.785 \text{ in}^2$

$$F_t = 44 \text{ ksi}$$

$$F_v = 21 \text{ ksi}$$

- Baut mengalami geser dan tarik

$$F_t = 1.7 \cdot \sqrt{(44^2 - 2.15 \cdot f_v^2)}$$

- jarak : tepi-baut $= 1.5\phi$ s/d $3\phi \rightarrow 1.5''$ s/d $3''$

baut – baut $= 2.5\phi$ s/d $7\phi \rightarrow 2.5''$ s/d $7''$

$$f_v = \frac{V}{2 \cdot n \cdot A_{baut}} = \frac{197.334}{2 \cdot 5 \cdot 0.785} = 25.138 \text{ k/in}^2$$

$$F_t = 1.7 \cdot \sqrt{(44^2 - 2.15 \cdot f_v^2)} = 1.7 \cdot \sqrt{(44^2 - 2.15 \cdot 25.138^2)} = 40.848 \text{ kips}$$

$$T = \frac{M_{bd}}{L} = \frac{1912.96}{15} = 127.53 \text{ kpis}$$

$$f_t = \frac{T}{n \cdot \phi_{baut}} = \frac{127.53}{5 \cdot 0.785} = 32.492 \text{ kips} < F_t = 41.202 \text{ kips} \dots \dots \text{Ok}$$

3. Sambungan 2 : Balok-kolom

* Sambungan sayap balok-sayap kolom

* Dipergunakan las groove

Panjang las $= \min (bf_{balok}; bf_{kolom})$

$$T = \frac{M_{sy}}{d} = \frac{1513.015}{20.83} = 72.636 \text{ kips}$$

b. Sambungan plat –Brace (sambungan las sentris)

Dicoba $a_{las} = 3/8''$ las *Fillet*

Panjang kebutuhan las :

$$L_{las} = \frac{P}{1.7 \cdot 0.3 \cdot Fu \cdot 0.707 \cdot a_{las}} = \frac{312.48}{1.7 \cdot 0.3 \cdot 70 \cdot 0.707 \cdot 3/8} = 16.507 \text{ in}$$

$$L_2 = 8 \text{ in}$$

$$L_1 \cdot y_1 + L_2 \cdot y_2 + L_3 \cdot y_3 = L_{las} \cdot Y$$

$$L_1 \cdot 0 + L_2 \cdot (1/2 \cdot 8) + L_3 \cdot 8 = 16.507 \cdot 2.41$$

$$L_3 = 0.972 \text{ in} \approx 1.5 \text{ in}$$

$$L_1 + L_2 + L_3 = L_{las}$$

$$1.5 + 8 + L_3 = 16.507$$

$$\rightarrow L_1 = 7.007 \approx 7.5 \text{ in}$$

Pemakaian las dan baut pada sambungan balok-kolom-bracing dapat dilihat pada gambar 5.28

catatan :

Bila $tw_{perlu} > tw_{kolom}$ maka perlu pengaku diagonal badan kolom

$$\theta = tg^{-1} \cdot \left(\frac{d_b}{d_k} \right)$$

$$A_{splat} = \frac{1}{\cos \theta} \cdot \left(\frac{M}{F_y \cdot d_b} - \frac{tw \cdot d_k}{0.55} \right)$$

5.3.6 Sambungan perpanjangan kolom.

Kolom atas = $W_{24 \times 192}$

Kolom bawah = $W_{24 \times 370}$

Tebal pelat t_p untuk profil W_8 s/d W_{10} adalah $1\frac{1}{2}$ " dan selain profil tersebut, dipakai tebal pelat 2" dan dimensi pelat $\geq W_L$ dan D_L . Karena menggunakan profil W_{24} , maka dipakai $t_p = 2$ " dan dimensi pelat 27.99" x 13.66" (Gambar 5.30).

Las pelat bagian atas, mengikuti t_f profil $W_{24 \times 192}$ atau tp .

Dipakai tebal las sesuai $tp = 2$ "

Las pelat bagian bawah, mengikuti t_f profil $W_{24 \times 370}$ atau tp . Dan jika plat melebihi D_L , maka tambahkan pelat setebal F (lihat tabel D-7 AISC).

Dipakai tebal las sesuai $tp = 2$ "

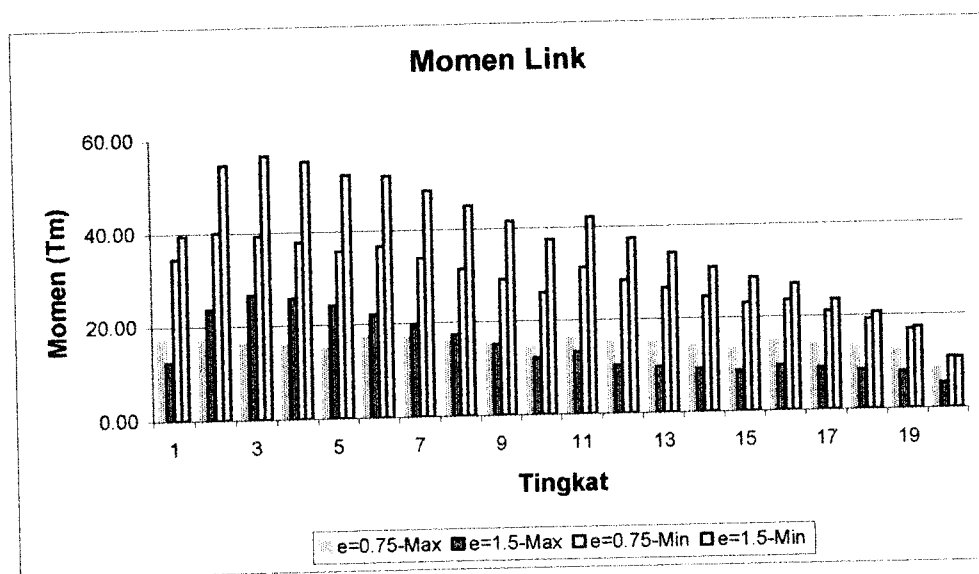
dan axial yang terjadi, dengan persamaan $\frac{P}{2A_f} + \frac{M}{Z_f} \leq F_y$, sehingga dapat dipastikan sayap mampu menahan lentur dan axial sebelum badan mengalami kerusakan akibat geser.

Daktilitas struktur pada EBF memerlukan perilaku inelastis deformation yang menyebabkan rotasi pada link (θ). Rotasi pada link harus dibatasi sesuai persyaratan yang ada (UBC 1997-2211.4) agar tidak menimbulkan kerusakan pada lantai struktur, serta dapat dipergunakan sebagai batasan minimal panjang link yang dibutuhkan ($e_{\min} = \frac{\Delta}{h} \cdot \frac{L}{\theta_{\max}} < e_{rencana}$).

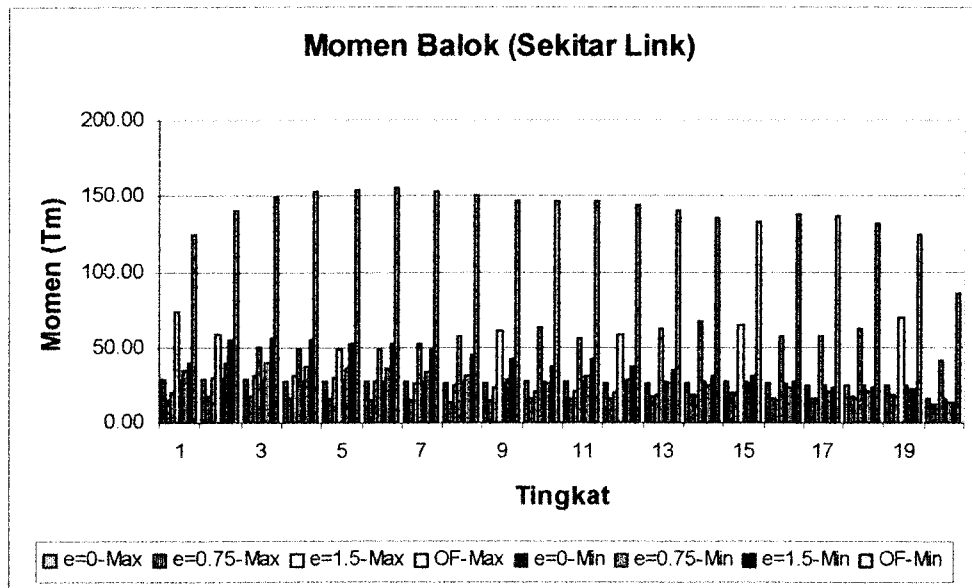
Setelah kapasitas dari link di cek, maka dapat dirancang kekuatan dari balok, dengan kombinasi beban yang bekerja dan berdasarkan faktor dari kuat link yang telah ditetapkan. Pengaku dipasang pada balok sepanjang L_{CR} guna mencegah lokal - torsional buckling pada balok dan menjamin fungsi dari EBF dapat bekerja. Pemasangan pengaku pada link (UBC 1997-2211.4) dilakukan untuk meningkatkan kapasitas geser link dalam mencapai duktilitas struktur yang dikehendaki.

Setelah balok link ditetapkan, maka dilakukan desain bracing dan kolom berdasarkan kombinasi beban yang ada atau berdasarkan $1.25 \times$ kuat geser pada link. Dan guna mencapai kapasitas inelastik dari link, maka dipakai sambungan kaku pada joint, dan dirancang agar kuat sambungan $>$ beban yang bekerja (design kapasitas).

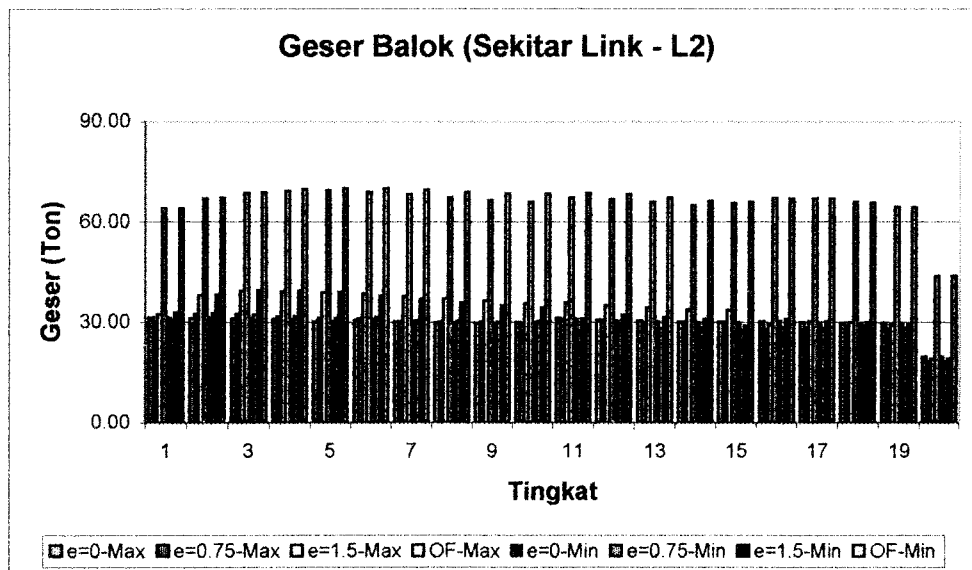
Pada tingkat ke-2 dari portal, terjadi peningkatan momen dan geser pada link, diakibatkan oleh transfer gaya yang dihasilkan bracing pada kolom dan bracing yang lain melalui link, sedangkan pembesaran momen dan geser pada tingkat ke-11 dan 16 kemungkinan dihasilkan akibat adanya ketidak simetrisan struktur, yang menyebabkan terjadinya pembesaran momen dan geser pada transfer gaya pada link (Gambar 6.2 dan 6.3).



Gambar 6.2 Grafik momen pada link



Gambar 6.4 Grafik momen balok sekitar link



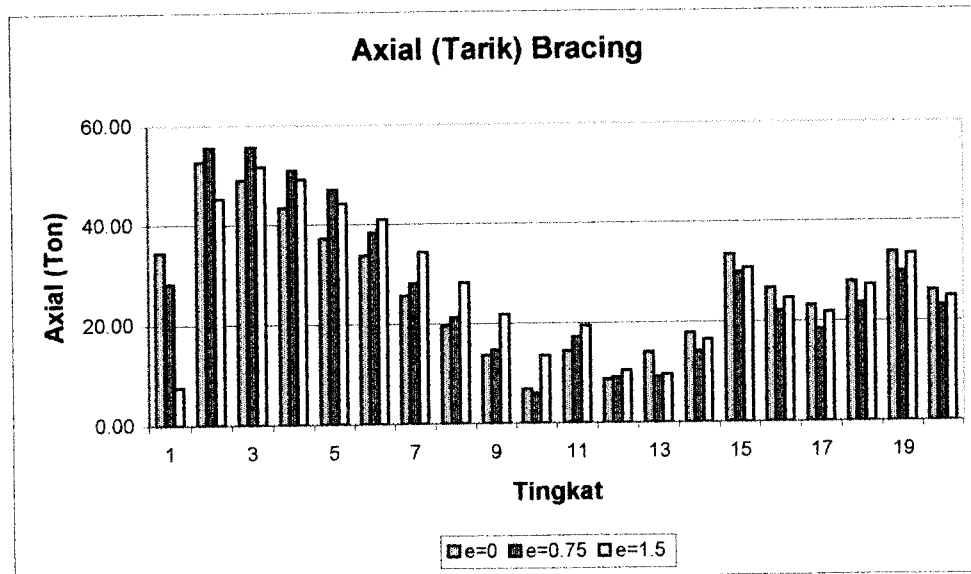
Gambar 6.5 Grafik geser balok sekitar link

6.3.4 Bracing

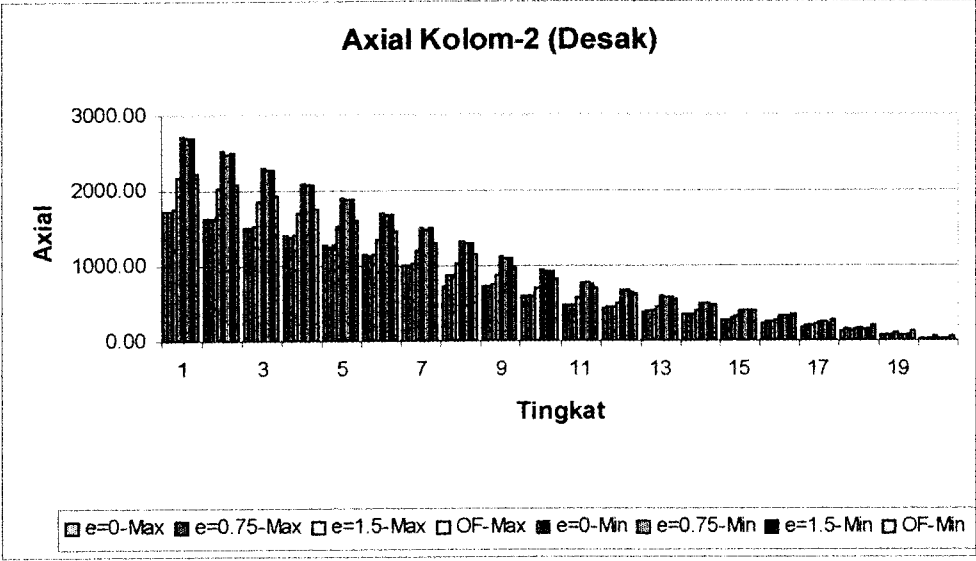
Gaya tarik pada bracing pada tingkat ke-11 dan 16 terjadi sedikit peningkatan diakibatkan oleh ketidak-simetrisan struktur yang menyebabkan loncatan bidang muka pada struktur tingkat tersebut, dan peningkatan distribusi gaya pada bracing (*Gambar 6.6*).

Sedangkan pada tingkat ke-2 terjadi axial yang besar diakibatkan karena pada dukungan struktur diasumsikan jepit sehingga struktur mengalami peningkatan gaya axial yang besar pada tingkat ke-2 dibandingkan pada tingkat ke-1.

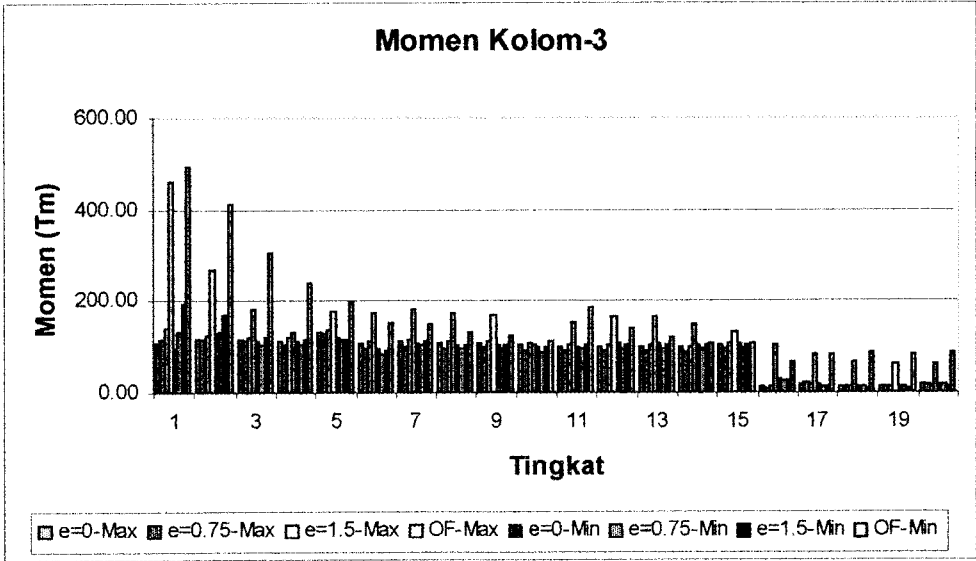
Gaya desak yang terjadi sangat dominan pada bracing dibandingkan gaya tarik yang dihasilkan, sehingga pada desain bracing dipakai desain terhadap desak (*Gambar 6.7*).



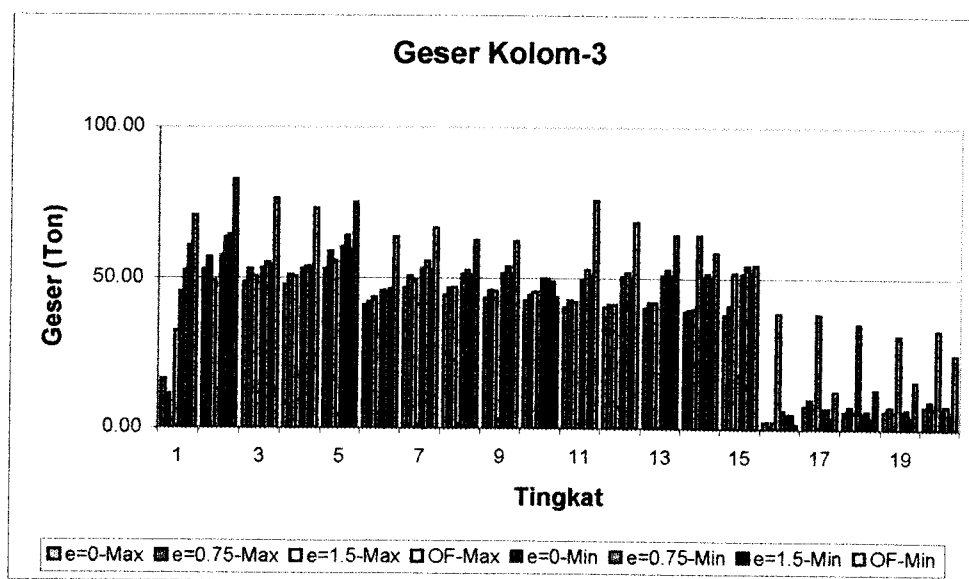
Gambar 6.6 Grafik aksial tarik pada bracing



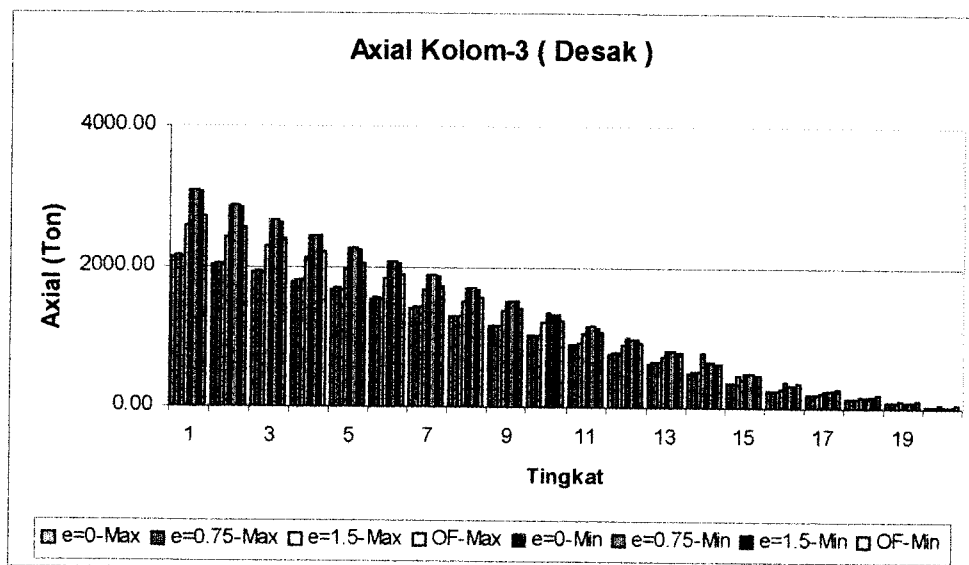
Gambar 6.10 Grafik aksial-desak kolom 2



Gambar 6.11 Grafik momen kolom 3



Gambar 6.12 Grafik geser kolom 3



Gambar 6.13 Grafik aksial-desak kolom 3

Hubungan antara gaya, kekakuan, *displacement*, dan daktilitas struktur dapat dilihat pada *Gambar 7.1*.

$$f = k \cdot \Delta$$

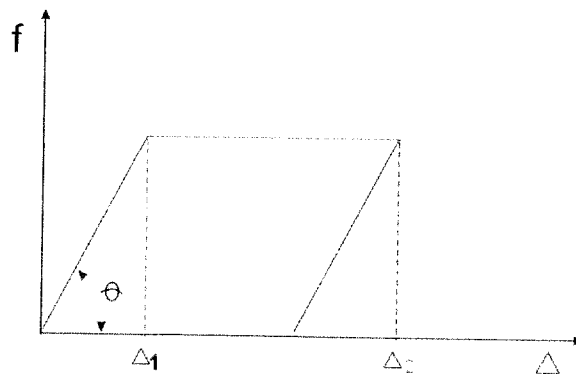
$$v = \frac{\Delta_2}{\Delta_1}$$

; dengan f = gaya

$\theta = k$ = kekakuan

Δ = *displacement*

v = daktilitas



Gambar 7.1 Grafik gaya-kekakuan-displacement, dan daktilitas struktur

Dan dari hasil analisis dan desain dapat diambil suatu kesimpulan :

- a. Pada pemodelan struktur open frame, struktur sangat daktail (terlalu fleksible), sehingga tidak memenuhi syarat drift kontrol. Sedangkan pada portal dengan bracing konsentris (CBF) struktur sangat kaku, tetapi hanya memiliki kemampuan memancarkan energi yang sangat terbatas, sedangkan pada eksentrisitas brace frame (EBF) persyaratan yang sukar

KARTU PESERTA TUGAS AKHIR

NO.	N A M A	NO. MHS.	BID. STUDI
1	Allianto	97 511 081	TSS
2	R. Panji Satrio	97 511 403	TSS

JUDUL TUGAS AKHIR :

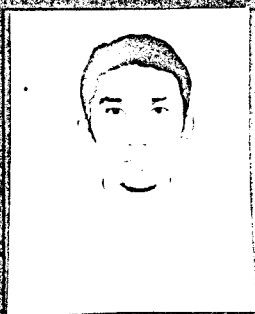
Analisis Dan Desain Bracing Tipe "K" Pada Struktur Asimstis

**PERIODE I : SEPTEMBER - FEBRUARI
TAHUN : 2001/2002**

No.	Kegiatan	Bulan Ke					
		Sep.	Okt.	Nop.	Des.	Jan.	Peb.
1.	Pendaftaran						
2.	Penentuan Dosen Pembimbing						
3.	Pembuatan Proposal						
4.	Seminar Proposal						
5.	Konsultasi Penyusunan TA.						
6.	Sidang-Sidang						
7.	Pendadaran						

DOSEN PEMBIMBING I
DOSEN PEMBIMBING II

Ir. H. Susastrawan, MS
Ir. H. Suharyatno, MT



Yogyakarta, 28 November 2001
Kepan Dekan

Ir. N. Munadhir, MS

Catatan:

Seminar

Sidang

Pendadaran

CATATAN KONSULTASI TUGAS AKHIR

NO	TANGGAL	CATATAN KONSULTASI	TANDA TANGAN
	7/12/01	Perbaiki <u>Sus</u>	
	³¹ / ₁₂ 2001	Ace <u>Sus</u>	
	2/1/02	Perbaiki <u>Sus</u>	
	4/1/02	Siapkan Lembaran <u>Sus</u>	
	4/2/02	Lengkapi <u>Sus</u>	
	3/4/02	Ace di Lengkapi DPT	<u>(Signature)</u>
	6/4/02	Perbaiki <u>Sus</u>	
	9/4/02	Perbaiki <u>Sus</u>	
	11/4/02	Ace <u>(Signature)</u>	